

**PANNELLO DI COMANDO** 

8B80A

Sostituisce 3A31E/6B30B/9B30A

## ISTRUZIONI PER L'USO

**CON LISTA DEI PARAMETRI** 

No. 404164

italiano

Elka FRANKL & KIRCHNER GMBH & CO KG

**Efka** EFKA OF AMERICA INC. EFKA ELECTRONIC MOTORS SINGAPORE PTE. LTD.

Contenuto	Pagina
1. Importanti istruzioni per la sicurezza	1
2. Campo d'impiego	2
2.1 Utilizzo in conformità alle disposizioni	2
3. Entità della fornitura	2
3.1 Accessori particolari	3
4. Utilizzo del pannello di comando	3
4.1 Autorizzazione d'accesso nell'impostare comandi	3
4.2 Programmazione del numero di codice	4
4.3 Selezione dei parametri	5
4.3.1 Selezione diretta dei parametri	5
4.3.2 Cambiare i valori dei parametri	6
4.3.3 Selezione dei parametri mediante i pulsanti +/-	7
4.4 Funzioni variabili	7
5. Messa in funzione	8
6. Regolazione delle funzioni di base	8
6.1 Selezione del tipo di macchina	8
6.2 Velocità di posizionamento	8
6.3 Velocità massima	9
6.4 Posizioni	9
6.5 Visualizzazione delle posizioni dei segnali e di fermata	10
6.6 Comportamento al frenaggio	10
6.7 Forza di frenatura a macchina ferma	10
6.8 Comportamento all'avviamento	11
6.9 Soglia di velocità	11
7. Funzioni	12
7.1 Primi punti dopo rete inserita	12
7.2 Partenza lenta "Softstart"	12
7.2.1 Velocità della partenza lenta "Softstart"	12
7.2.2 Punti della partenza lenta "Softstart"	12
7.3 Impostazione diretta della limitazione della velocità massima (DED)	13
7.4 Sollevamento del piedino pressore	13
7.5 Taglio del filo	14
7.5.1 Tagliafilo a punto catenella	14
7.5.2 Tagliafilo a punto annodato	14
7.6 Funzione con Varioreset	15
7.7 Cucitura libera e cucitura con fotocellula	15
7.8 Fotocellula	15
7.8.1 Velocità dopo riconoscimento per fotocellula	15
7.8.2 Funzioni generali della fotocellula	15
7.8.3 Fotocellula a riflessione	16
7.8.4 Filtro della fotocellula per la magliera	16
7.8.5 Variazioni funzionali dell'entrata per la fotocellula	16
7.9 Variazioni funzionali dell'entrata sulla presa B3/1	17
7.10 Attuatore	17

8. Test dei segnali	18
9. Visualizzazione d'errori	19
10. Schemi di collegamenti	20
11. Diagrammi delle funzioni	24
11.1 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia	
(senza conduttore adattatore)	24
11.2 Riconoscimento per fotocellula (senza conduttore adattatore)	25
11.3 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia	
(con adattatore 1112555)	26
11.4 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112555)	27
11.5 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia	_,
(con adattatore 1112551)	28
11.6 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112551)	29
11.7 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia	
(con adattatore 1112545)	30
11.8 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112545)	31
12. Lista dei parametri	32
12.1 LIVELLO PER L'OPERATORE	32
12.2 LIVELLO PER IL TECNICO	32
12.3 LIVELLO PER IL FORNITORE	34
•	
13. Elementi di comando ed innesti a spina	37

## 1. Importanti istruzioni per la sicurezza

Durante l'impiego del comando a motore elettrico EFKA e dei suoi accessori (per es. per macchine da cucire) è necessario seguire sempre tutte le direttive per la sicurezza, compreso quanto elencato qui di seguito:

- Leggete attentamente tutte le avvertenze prima di utilizzare questo comando a motore elettrico.
- Il comando a motore elettrico, i suoi accessori e i dispositivi ausiliari devono essere montati e messi in funzione soltanto dopo aver preso visione delle istruzioni per l'uso ed esclusivamente da personale addetto specializzato.

## Per ridurre il rischio di ustioni, incendio, scosse elettriche oppure lesioni:

- Utilizzate questo comando a motore elettrico solamente secondo le sue specificazioni e come descritto nelle istruzioni per l'uso allegate.
- Utilizzate soltanto i dispositivi ausiliari consigliati dal produttore oppure quelli illustrati nelle istruzioni per l'uso allegate.
- Non è permesso l'impiego senza i relativi dispositivi di sicurezza.
- Non mettete mai in funzione questo comando a motore elettrico se una o più parti (ad esempio, cavo, spina) di questo sono danneggiate, se il funzionamento non è perfetto e se sono riconoscibili oppure si presumono danneggiamenti (ad esempio, dopo una caduta del motore). Le regolazioni, l'eliminazione dei guasti e le riparazioni devono essere effettuate unicamente da parte di personale tecnico autorizzato.
- Non mettete mai in funzione questo comando a motore elettrico se le aperture di ventilazione sono occluse. Fate attenzione che le aperture di ventilazione non siano occluse da pilucchi, polvere oppure fili.
- Non far cadere oppure inserire oggetti di nessun genere nelle aperture.
- Non utilizzare il comando a motore elettrico all'aperto.
- E' vietato il funzionamento durante l'uso di prodotti vaporizzati (spray) e l'introduzione di ossigeno.
- Per staccare il comando a motore elettrico dalla rete, disinserire l'interruttore principale e togliere la spina di rete.
- Non tirate mai il cavo, bensí toglietelo per la spina.
- Non toccate le aree in cui sono situate parti in movimento della macchina. Si consiglia di fare particolare attenzione per esempio in prossimità dell'ago e della cinghia trapezoidale della macchina da cucire.
- Prima di montare e regolare i dispositivi ausiliari e gli accessori, ad esempio il sincronizzatore di posizionamento, il dispositivo di rotazione inversa, la fotocellula ecc., il comando a motore elettrico deve essere staccato dalla rete (disinserire l'interruttore principale oppure togliere la spina di rete [DIN VDE 0113 parte 301; EN 60204-3-1; IEC 204-3-1]).
- Prima di rimuovere le protezioni, di montare i dispositivi ausiliari oppure gli accessori, particolarmente il sincronizzatore di posizionamento, la fotocellula ecc. oppure di altri dispositivi supplementari menzionati nelle istruzioni per l'uso, spegnere sempre la macchina oppure togliere la spina di rete.

- I lavori sull'equipaggiamento elettrico devono essere effettuati esclusivamente da personale tecnico specializzato.
- Sono vietati i lavori sulle parti e sui dispositivi che si trovano sotto tensione. Le eccezioni vengono regolamentate dalle relative normative, ad esempio DIN VDE 0105 parte 1.
- Le riparazioni devono essere effettuate esclusivamente da personale tecnico specializzato.
- I circuiti da installare devono essere protetti dalla sollecitazione prevista ed essere sufficientemente fissi.
- In prossimità delle parti mobili della macchina (ad esempio la cinghia trapezoidale) si devono installare i circuiti con una distanza minima di 25 mm. (DIN VDE 0113 parte 301; EN 60204-3-1; IEC 204-3-1).
- I circuiti devono essere installati separatamente uno dall'altro, preferibilmente con una distanza abbondante, allo scopo di una separazione sicura.
- Prima di effettuare l'allacciamento alla rete, assicuratevi che la tensione di rete corrisponda alle indicazioni riportate sulla targhetta di identificazione del motore e dell'alimentatore.
- Collegate questo comando a motore elettrico soltanto con un allacciamento a spina con un corretto collegamento a terra. Vedere le istruzioni per la messa a terra.
- I dispositivi ausiliari e gli accessori a comando elettrico devono essere collegati soltanto ad una tensione inferiore ai 42 V.
- I motori a corrente continua EFKA sono resistenti a sovratensioni secondo la classe di sovratensione 2 (DIN VDE 0160 § 5.3.1).
- Le trasformazioni e le modifiche devono essere intraprese unicamente rispettando tutte le normative relative alla sicurezza.
- Per la riparazione e la manutenzione, utilizzare soltanto parti originali.



Le avvertenze delle istruzioni per l'uso che indicano un elevato pericolo di infortunio per l'operatore oppure un pericolo per la macchina vengono contrassegnate ai punti corrispondenti con il simbolo riportato qui accanto.



Questo simbolo rappresenta un'avvertenza sul dispositivo di comando e nelle istruzioni per l'uso. Esso indica alta tensione con pericolo di morte.

ATTENZIONE - In caso di guasto, in questa zona può esservi tensione pericolosa anche dopo aver disinserito la corrente di rete (condensatori non scaricati).

 Il comando a motore elettrico non è una unità in grado di funzionare in modo indipendente ed è stato costruito per essere incorporato in altre macchine. E' vietata la messa in servizio prima che la macchina in cui sarà incorporato sia stata dichiarata conforme alle disposizioni della direttiva CE.

Conservate con cura queste istruzioni per la sicurezza.

## 2. Campo d'impiego

Il comando a motore elettrico è adatto per macchine per cucire industriali in generale,

specialmente per le seguenti macchine per cucire:

Marca	Serie
SINGER	591D 200B
	591D 300B
	211U, 212U
ONDAL	Macchina riavvolgicavo

## 2.1 Utilizzo in conformità alle disposizioni

Il comando a motore elettrico non è una unità in grado di funzionare in modo indipendente ed è stato costruito per essere incorporato in altre macchine. E' vietata la messa in servizio prima che la macchina in cui sarà incorporato sia stata dichiarata conforme alle disposizioni della direttiva CE (appendice II, paragrafo B della direttiva 89/392/CE e supplemento 91/368/CE).

Il comando a motore elettrico è stato sviluppato e fabbricato in conformità alle norme CE corrispondenti:

EN 60204-3-1: 1990

Equipaggiamento elettrico di macchine industriali: Esigenze speciali per macchine per cucire industriali,

unità ed impianti di cucitura.

Far funzionare il comando a motore elettrico solamente:

- con macchine che lavorano il filo cucirino e macchine riavvolgicavo
- · in locali asciutti

#### 3. Entità della fornitura

1	Motore base con frizione elettromagnetica	V
1	Pannello di comando	8B80A
	- Alimentazione di rete	N30
1	Posizionatore	P5-2
1	Gruppo particolari	B10
	composto da	paracinghia completo
		(per pulegge per cinghie trapezoidali fino a 132 mm φ) gruppo di piccoli particolari
		zoccolo del motore
		leva di fissaggio 1 e 2, corta
		documentazione
1	Gruppo accessori	<b>Z</b> 3
	composto da:	tirante_completo

1 Puleggia per cinghie trapezoidali

## 3.1 Accessori particolari

Conduttore adattatore per Singer (sostitutivo per 6B30B)	- no. ord. 1112555
Conduttore adattatore per Ondal (sostitutivo per 9B30A)	- no. ord. 1112551
Conduttore adattatore per applicazione generale (sostitutivo per 3A31E)	- no. ord. 1112545
Paracinghia (per pullegge per cinghie trapezoidali fino a 180 mm φ)	- no. ord. 7960012
Modulo fotocellula a riflessione Variolux LSM001	- no. ord. 6100028
Cavo di prolungamento per l'attuatore esterno, lunghezza	- no. ord. 1111845
ca. 750 mm, completo di spina ed accoppiamento per spina	
Cavo di prolungamento per l'attuatore esterno, lunghezza	- no. ord. 1111787
ca.1500 mm, completo di spina ed accoppiamento per spina	
Spina a 5 poli con anello avvitabile per collegamento ad	- no. ord. 0501278
un altro azionamento esterno	
Attuatore esterno tipo EB301 con cavo di connessione,	- no. ord. 4160011
lunghezza ca. 250 mm e spina a 5 poli con anello avvitabile	
Attuatore esterno tipo EB302 (molla più morbida) con cavo di	- no. ord. 4160012
connessione, lunghezza ca. 250 mm e spina a 5 poli con anello	
avvitabile	
Azionamento a pedale tipo FB302 per lavoro in piedi con cavo	- no. ord. 4160018
di connessione, lunghezza ca. 1400 mm e spina	
Cavo per l'equalizzazione del potenziale, lunghezza 700 mm,	- no. ord. 1100313
LIY 2,5 mm <sup>2</sup> , grigio, con terminali a forcella da entrambi i lati	
Cavo di prolungamento per sincronizzatore di posizionamento	- no. ord. 1100409
P5, lunghezza ca. 1100 mm, completo di spina ed accoppiamento	
per spina	
Cavo di prolungamento per sincronizzatore di posizionamento	- no. ord. 1100409
P5, lunghezza ca. 315 mm, completo di spina ed accoppiamento	
per spina	
Interruttore a ginocchiera tipo KN3 (interruttore a pulsante)	- no. ord. 58.0013
con cavo di collegamento, lunghezza ca. 950 mm senza spina	
Trasformatore per la luce per l'illuminazione del campo di cucitura	- indicare per favore la tensione della rete e della lampada per l'illuminazione del campo di cucitura (6,3V oppure 12V)
Spina a 10 poli (Mes100)	- no. ord. 0500357

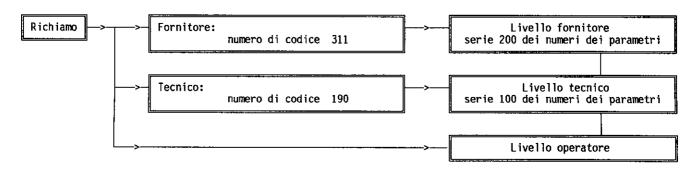
## 4. Utilizzo del pannello di comando

## 4.1 Autorizzazione d'accesso nell'impostare comandi

L'impostazione di comandi è ripartita su differenti livelli per evitare la variazione involuta di importanti funzioni preregolate.

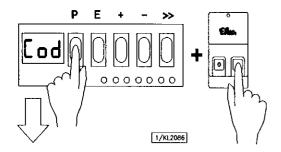
#### Le seguenti persone hanno accesso:

- il fornitore al livello più alto e a tutti i livelli inferiori con numero di codice
- il tecnico al livello direttamente inferiore al più alto e a tutti i livelli inferiori con numero di codice
- l'operatore al livello più basso senza numero di codice

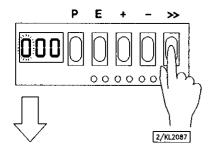


## 4.2 Programmazione del numero di codice

1. Premere il pulsante P ed inserire la rete



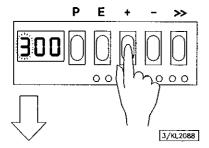
2. Premere il pulsante >> (prima cifra lampeggia)



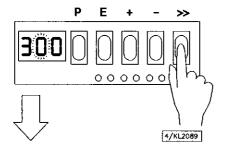
3. Premere il pulsante + e/o - per selezionare la prima cifra

Livello per il tecnico = -> No di codice 10

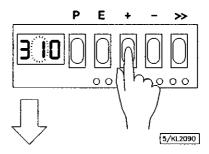
Livello per il tecnico = = > No. di codice 190 Livello per il fornitore = = > No. di codice 311



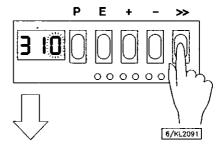
4. Premere il pulsante >> (seconda cifra lampeggia)



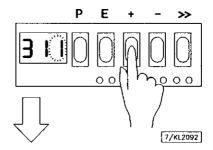
5. Premere il pulsante + e/o - per selezionare la seconda cifra



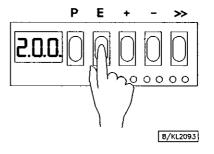
6. Premere il pulsante >> (terza cifra lampeggia)



7. Premere il pulsante + e/o - per selezionare la terza cifra



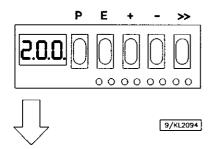
8. Premere il pulsante E; il numero del parametro è visualizzato. I punti fra le cifre indicano un numero di parametro.



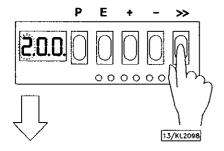
## 4.3 Selezione dei parametri

## 4.3.1 Selezione diretta dei parametri

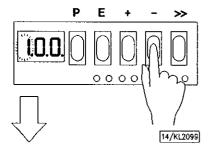
1. Dopo l'impostazione del numero di codice sul livello di programmazione



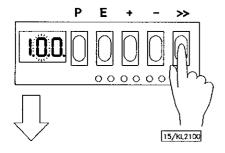
2. Premere il pulsante >> (prima cifra lampeggia)



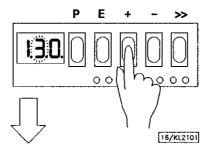
**3.** Premere il pulsante + e/o - per selezionare la prima cifra



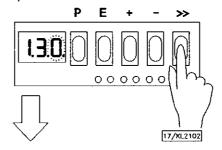
4. Premere il pulsante >> (seconda cifra lampeggia)



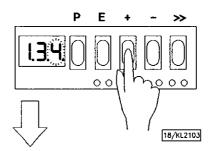
**5.** Premere il pulsante + e/o - per selezionare la seconda cifra



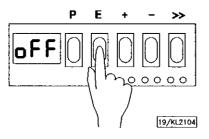
6. Premere il pulsante >> (terza cifra lampeggia)



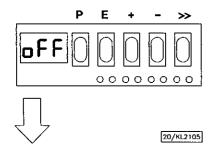
7. Premere il pulsante + e/o - per selezionare la terza cifra



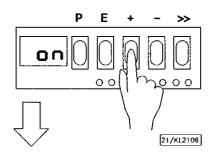
**8.** Premere il pulsante E; il valore del parametro è visualizzato. Non ci sono punti fra le cifre.



## 4.3.2 Cambiare i valori dei parametri



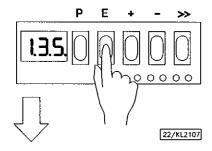
Visualizzazione dopo aver selezionato il valore del parametro



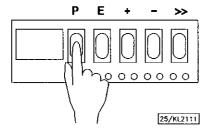
Cambiare il valore del parametro mediante il pulsante +

## Possibilità nº 1:

Premere il pulsante E. Il numero del prossimo parametro è visualizzato.

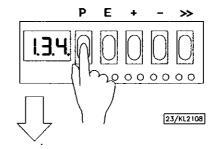


Premere il pulsante P. La programmazione è terminata. I valori dei parametri cambiati vengono memorizzati solo cominciando la prossima cucitura!

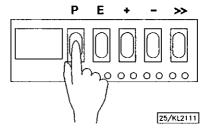


## Possibilità n° 2:

Premere il pulsante P. Il numero dello stesso parametro è visualizzato.

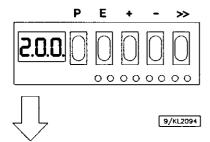


Premere il pulsante P. La programmazione è terminata. I valori dei parametri cambiati vengono memorizzati solo cominciando la prossima cucitura!

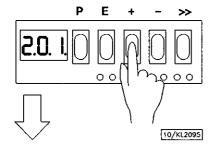


## 4.3.3 Selezione dei parametri mediante i pulsanti +/-

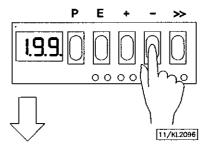
1. Dopo l'impostazione del numero di codice sul livello di programmazione.



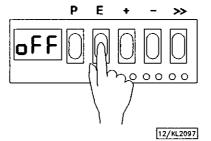
2. Selezionare il precedente parametro mediante il pulsante +.



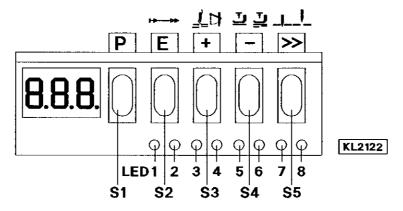
**3.** Selezionare il precedente parametro mediante il pulsante -.



4. Dopo aver premuto il pulsante E, il valore del parametro è visualizzato.



## 4.4 Funzioni variabili



Funzioni variabili possono essere cambiate premendo un pulsante. Lo stato d'inserimento viene indicato con diodi luminosi (led). Vedi illustrazione sopra!

Tabella: Coordinazione delle funzioni ai pulsanti ed ai led

Funzione	Pulsante	led no.	
Partenza lenta "Softstart" inserita	E	1 = inserito	2 = disinserito
Partenza lenta "Softstart" disinserita	E	1 = disinserito	2 = disinserito
Tagliafilo inserito	+	3 = inserito	4 = disinserito
Tagliafilo e scartafilo inseriti	+	3 = inserito	4 = inserito
Tagliafilo e scartafilo disinseriti	+	3 = disinserito	4 = disinserito
Sollevamento piedino pressore in caso di fermata durante la cucitura (automatico) Sollevamento piedino pressore a fine cucitura (automatico) Sollevamento piedino pressore in caso di fermata durante la cucitura ed a fine cucitura (automatico)	-	5 = inserito 5 = disinserito 5 = inserito	6 = disinserito 6 = inserito 6 = inserito
Posizione di base bassa (posizione 1)	>>	7 = inserito	8 = disinserito
Posizione di base alta (posizione 2)	>>	7 = disinserito	8 = inserito

#### 5. Messa in funzione

#### La macchina è pronta per l'uso subito dopo:

il montaggio del motore e del posizionatore l'adattazione del pannello di comando alla macchina per cucire

la regolazione delle posizioni dell'ago sul posizionatore

## 6. Regolazione delle funzioni di base

## 6.1 Selezione del tipo di macchina

Selezione del tipo di macchina	Numero ident.
senza conduttore adattatore (funzione punto catenella) con conduttore adattatore per Singer cl. 591D200B, 591D300B, 211U, 212U (sostitutivo per 6B30B)	1112555
con conduttore adattatore per macchina riavvolgicavo Ondal (sostitutivo per 9B3OA)	1112551
con conduttore adattatore per applicazione generale (sostitutivo per 3A31E)	1112545

Secondo la scelta del conduttore adattatore (vedi la tabella seguente) sono selezionabili diverse entrate ed usite.

Presa	Senza adattatore	Adattatore No. 1112555	Adattatore No. 1112551	Adattatore No. 1112545
Uscite:				
B3/3-5	Tagliafilo a punto catenella	libera	libera	libera
B3/7-8	Sollevamento piedino	Scartafilo	libera	Sollevamento piedino pressore
	pressore			
B3/7-10	Tagliafilo a punto catenella	Tagliafilo	Motore in marcia	Varioreset
Entrate:				
B3/1-4	Ago alto/basso	Ago alto/basso	Blocco della marcia	Limitazione della velocità

Vedi anche i capitoli "Schema di collegamenti" e "Diagrammi delle funzioni"!

## 6.2 Velocità di posizionamento

Funzioni	Parametro
Velocità di posizionamento	110

La velocità di posizionamento può essere regolata mediante il parametro 110 sul pannello di comando nell'ambito di 70...390 n/min.

Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre, il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

#### 6.3 Velocità massima

Funzioni	Parametro
Velocità massima	111

Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre, il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

#### Nota:

Per la velocità massima della macchina per cucire vedi libretto istruzioni del fabbricante della macchina per cucire,

#### 6.4 Posizioni

Prima della regolazione del posizionatore fare sì che il senso di rotazione dell'albero motore sia correttamente regolato!



#### Attenzione!

Se il motore è montato in altra maniera, p.es. ad un angolo differente oppure con rinvio, fare sì che il senso di rotazione è corretto. Eventualmente, regolare di nuovo le posizioni.



#### Attenzione!

Disinserire la rete per spostare i dischi di posizione.



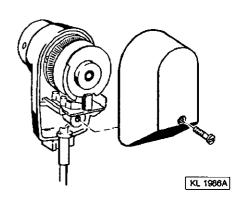
#### Attenzione!

Usare la massima cautela nello spostare i dischi di posizione. Rischio di lesioni.

Assicurare che i dischi di posizione e del generatore (disco interiore) non saranno danneggiati.

## Regolare le posizioni come segue:

- Levare il coperchio del posizionatore dopo aver allentato le viti
- Selezionare la posizione di base ago in basso (il led 7 sul pannello di comando s'illumina) mediante il pulsante S5
- Spostare il disco centrale per la posizione 1 nella direzione desiderata
- · Azionare il pedale brevemente in avanti
- · Verificare la posizione di fermata
- Azionare il pedale all'indietro (taglio)
- Selezionare la posizione di base **ago in alto** (il led 8 sul pannello di comando s'illumina) mediante il pulsante S5
- Spostare il disco esteriore per la posizione 2 nella direzione desiderata
- Azionare il pedale brevemente in avanti
- Verificare la posizione di fermata
- Ripetere il processo eventualmente
- Selezionare la posizione di base desiderata mediante il pulsante S5
- Rimettere il coperchio ed avvitare le viti



#### Nota

Per funzioni controllate dalla fessura dei dischi del posizionatore aggiustare eventualmente l'apertura della stessa. Inserire la funzione desiderata per verificare la regolazione. L'angolo d'apertura dei dischi dei posizionatori con larghezza della fessura aggiustabile non deve essere inferiore a 20°.

#### Nota

Affinché il taglio sia effettuato correttamente, le posizioni 1 e 2 non devono mai sovrapporsi.

## 6.5 Visualizzazione delle posizioni dei segnali e di fermata

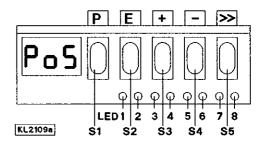
Funzione	Parametro
Visualizzazione delle posizioni 1 e 2	172

E possibile controllare facilmente la regolazione delle posizioni tramite il parametro 172.

- Richiamare parametro 172
- "PoS" è visualizzato
- Girare il volantino nel senso di rotazione del motore

#### Visualizzazione sul pannello di comando

Led 7 è inserito corrisponde alla posizione 1
 Led 7 è disinseerito corrisponde alla posizione 1A
 Led 8 è inserito corrisponde alla posizione 2
 Led 8 è disinserito corrisponde alla posizione 2A



#### 6.6 Comportamento al frenaggio

Funzione	Parametro
Effetto di frenaggio con velocità di ≤ 800 n/min Effetto di frenaggio quando il valore dovuto è cambiato di ≥ 800 n/min	207 208

L'effetto di frenaggio del comando a motore elettrico è regolabile.

Per tutti i valori di regolazione vale:

Più alto il valore e più aggressivo l'effetto di frenaggio!

#### 6.7 Forza di frenatura a macchina ferma

Funzione	Parametro
Forza di frenatura a macchina ferma	153

Questa funzione impedisce "la migrazione" involuta dell'ago a macchina ferma. Si può verificare l'effetto girando il volantino.

- · La forza di frenatura funziona a macchina ferma
  - in caso di fermata durante la cucitura
  - dopo il taglio del filo
- L'effetto è regolabile
- · Più alto il valore regolato e più forte la forza di frenatura
- · Funziona subito dopo l'inserimento della rete

## 6.8 Comportamento all'avviamento

Funzione			Parametro
Fianco dell'avviamento	•	(ALF)	220

La dinamica all'accelerazione del comando a motore elettrico può essere adattata alla caratteristica della macchina per cucire (leggera/pesante).

• Valore di regolazione alto = accelerazione forte

Con un valore di regolazione alto del fianco dell'avviamento ed eventualmente valori dei parametri di frenaggio ugualmente alti su una macchina leggera, il comportamento epuò sembrare mozzo. In questo caso bisognerebbe optimizzare le regolazioni.

## 6.9 Soglia di velocità

Funzione	Parametro
*	221 222

La regolazione della soglia di velocità e del tempo d'attesa della soglia di velocità è importante per un posizionamento esatto. Il punto di commutazione della soglia di velocità risulta dalla velocità di posizionamento + il valore nel parametro 221; esempio: n1 = 180 n/min + valore 100 = 280.

#### 7. Funzioni

## 7.1 Primi punti dopo rete inserita

Funzione	Parametro
Punti regolati a npos dopo RETE INSERITA	231

Per proteggere la macchina per cucire, i primi punti (1...3) nel parametro 231 dopo l'inserimento della rete vengono eseguiti a velocità di posizionamento, indipendentemente dalla posizione del pedale e dalla funzione partenza lenta "Softstart". Se la regolazione è "0", questa funzione è disinserita.

#### 7.2 Partenza lenta "Softstart"

Funzione	Pulsante sul pannello di comando
Partenza lenta "Softstart" inserita/disinserita Led 1 inserito/disinserito	134

#### Funzione:

- dopo rete inserita
- all'inizio d'una nuova cucitura
- velocità limitata (n6), controllato dal pedale
- velocità inferiore d'una funzione parallela predomina (p.es. fermatura iniziale, conteggio dei punti)
- conteggio dei punti è sincronizzato alla posizione 1
- interruzione il pedale essendo in posizione 0
- sospensione azionando il pedale completamente all'indietro (posizione -2)

## 7.2.1 Velocità della partenza lenta "Softstart"

Funzione	Parametro
Velocità della partenza lenta "Softstart"	115

Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre, il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

### 7.2.2 Punti della partenza lenta "Softstart"

Funzione	Parametro
Punti della partenza lenta "Softstart"	100

Il primo punto dopo l'inserimento della rete viene eseguito a velocità di posizionamento, indipendentemente dalla funzione partenza lenta "Softstart", se la funzione "punto lento dopo l'inserimento della rete" è stata selezionata mediante il parametro 231.

## 7.3 Impostazione diretta della limitazione della velocità massima (DED)

La velocità massima può essere limitata al livello specifico d'applicazione direttamente con i pulsanti +/- sul Variocontrol durante la marcia oppure durante l'arresto intermedio della macchina.

Questa funzione è bloccata all'inizio cucitura e/o dopo il taglio. Il valore attuale viene visualizzato e deve essere moltiplicato per 10.

## 7.4 Sollevamento del piedino pressore

Funzione		Pulsante sul pannello di comando
Automatico nella cucitura Automatico dopo il taglio del filo	led 5 s'illumina led 6 s'illumina	

Funzione		Parametro	
Ritardo all'inserimento con il pedale in posizione -1	(t2)	201	
Ritardo alla partenza della macchina a partire dal piedino sollevato	(t3)	202	
Tempo d'azionamento completo	(t4)	203	
Corrente di tenuta del sollevamento piedino pressore	(t5)	204	
Ritardo dopo Varioreset fino al sollevamento del piedino pressore	(t7)	206	
Ritardo dopo il tagliafilo a punto catenella	(t7)	286	

#### Piedino pressore è sollevato:

nella cucitura - azionando il pedale all'indietro (posizione -1)

o automaticamente (mediante pulsante S4 sul pannello di comando, led 5 s'illumina)

tramite azionamento esterno se i parametri 240 e/o 242 = 12

dopo il taglio del filo - azionando il pedale all'indietro (posizione -1 o -2)

o automaticamente (mediante pulsante S4 sul pannello di comando, led 6 s'illumina)

tramite azionamento esterno se i parametri 240 e/o 242 = 12 automaticamente tramite fotocellula oppure conteggio dei punti

Il sollevamento involuto del piedino pressore prima del taglio del filo, nel passare dalla posizione 0 alla posizione -2 del pedale, si può impedire regolando un ritardo all'inserimento (t2) mediante il parametro 201.

#### Forza di tenuta del piedino sollevato:

Il piedino pressore è sollevato con forza completa. L'azionamento parziale segue automaticamente affinché il carico per il pannello di comando ed il magnete collegato sia ridotto. Si regola la durata dell'azionamento completo con parametro 203, la forza di tenuta con azionamento parziale con parametro 204.



#### Attenzione!

Una forza di tenuta troppo grande può rovinare il magnete e il pannello comandi. Osservate la durata d'inserimento ammissibile del magnete e regolate il valore appropriato secondo la tabella seguente.

Gradino	Durata d'inserimento	Effetto ·
1	12,5 %	poca forza di tenuta
2	25 %	
3	37,5 %	
4	50 %	
5	62,5 %	
6	75 %	
7	87.5 %	grande forza di tenuta

#### Piedino pressore è abbassato:

- a partire dal sollevamento manuale del piedino con il pedale in posizione 0 (gradino ≥ 0)
- a partire dal sollevamento automatico del piedino con il pedale in avanti (gradino > 0)

Azionando il pedale in avanti a partire dal piedino sollevato, il ritardo della partenza della macchina (t3), regolabile mediante parametro 202, diventa effettivo.

### 7.5 Taglio del filo

Funzione	Pulsante sul pannello di comando
Taglio del filo inserito/disinserito	Pulsante S3

#### 7.5.1 Tagliafilo a punto catenella

## Utilizzando il pannello di comando senza conduttore adattatore

- Il taglio del filo viene eseguito in posizione 2 a macchina ferma.
- Se il taglio del filo è disinserito, il motore si ferma in posizione 2 a fine cucitura.
- I tempi d'azionamento e di ritardo dei tagliafili (M1 e M2) sono regolabili.

Funzione		Parametro
Tempo di ritardo per M1 (tagliafilo del filo superiore)	kd1	280
Tempo d'inserimento per M1 (tagliafilo del filo superiore)	kt1	281
Tempo di ritardo per M2 (tagliafilo del filo inferiore)	kd2	282
Tempo d'inserimento per M2 (tagliafilo del filo inferiore)	kt2	283
Tempo di ritardo fino all'inserimento del piedino pressore	_ t7	286

Per la funzione del taglio del filo vedi capitolo "Diagrammi delle funzioni".

### 7.5.2 Tagliafilo a punto annodato

#### Utilizzando il pannello di comando con conduttore adattatore 1112555

- Il taglio del filo viene eseguito a velocità di posizionamento.
- Se il taglio del filo è disinserito, il motore si ferma in posizione 2 a fine cucitura.
- Lo scartafilo può essere inserito insieme con il tagliafilo.
- Il tempo dello scartafilo ed il ritardo della partenza della macchina dopo la fine dello scartafilo sono regolabili.

Funzione		Parametro
Tempo dello scartafilo	(t6)	205

#### 7.6 Funzione con Varioreset

## Utilizzando il pannello di comando con conduttore adattatore 1112545

Funzione	Parametro	
Tempo d'inserimento per Varioreset	(t6)	205
Ritardo dopo Varioreset fino al sollevamento piedino pressore	(t7)	206

Il segnale Varioreset viene emesso quando il motore è fermo. Vedi capitolo "Diagrammi delle funzioni".

#### 7.7 Cucitura libera e cucitura con fotocellula

Funzione	Parametro	
Velocità di posizionamento	(n1)	110
Limite superiore della velocità massima	(n2)	111

Il campo di velocità nella cucitura libera e nella cucitura con fotocellula è dalla velocità di posizione (n1) alla velocità massima (n2).

### 7.8 Fotocellula

## 7.8.1 Velocità dopo riconoscimento per fotocellula

Funzione		Parametro
Velocità dopo riconoscimento per fotocellula	(n5)	114

Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre, il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

## 7.8.2 Funzioni generali della fotocellula

Funzione	Parametro
Punti di compensazione per fotocellula	004
Inizio cucitura bloccato con fotocellula scoperta	132

- Dopo il riconoscimento della fine cucitura il conteggio dei punti di compensazione si svolge a velocità di fotocellula.
- Interruzione del decorso con il pedale nella posizione 0.
- Il blocco all'avviamento con fotocellula scoperta programmabile con parametro 132.

#### 7.8.3 Fotocellula a riflessione

Funzione	Parametro
Fotocellula inserita/disinserita	009

#### Programmazioni:

#### Sensibilità:

Regolare la sensibilità minimale dipendente dalla distanza tra la fotocellula e la superficie di riflessione. (Girare il potenziometro il più possibile a sinsistra)

LSM001 - Potenziometro direttamente sul modulo fotocellula

#### Allineamento meccanico:

• LSM001 - L'allineamento è facilitato da un punto luminoso sulla superficie di riflessione.

#### 7.8.4 Filtro della fotocellula per la magliera

Funzione	Parametro
Numero di punti a filtro	005

Il filtro impedisce l'azionamento prematuro della funzione della fotocellula nel cucire la magliera.

- Il filtro è inserito o attivato se il parametro 005 = >0 punti.
- L'adattamento alla larghezza della maglia si fa variando il numero di punti a filtro.

#### 7.8.5 Variazioni funzionali dell'entrata per la fotocellula

Funzione	Parametro
Selezione della funzione dell'entrata sulla presa B18/5	242

Se non si usa la funzione della fotocellula, si può selezionare un'altra funzione per l'entrata sulla presa B18/5 e si può collegare un pulsante.

Le seguenti funzioni d'entrata sono possibili mediante il paramtero 242:

#### 242 = 0 Funzione della fotocellula

L'entrata è preparata per la funzione della fotocellula.

#### 242 = 1 Ago alto/basso

Premendo il pulsante il motore marcia dalla posizione 1 alla posizione 2 e/o dalla posizione 2 alla posizione 1. Se il motore è fuori della posizione di fermata, marcia alla prossima posizione possibile.

#### 242 = 2 Ago alto

Premendo il pulsante il motore marcia dalla posizione 1 alla posizione 2.

#### 242 = 3 Punto singolo (punto d'imbastitura)

Premendo il pulsante, il motore esegue una rotazione dalla posizione 1 alla posizione 1. Se il motore è nella posizione 2, marcia alla posizione 1 premendo il pulsante e dalla posizione 1 alla posizione 1 ogni volta che il pulsante viene premuto.

242 = 4	Punto completo Premendo il pulsante, il motore esegue una rotazione completa a partire dalla posizione di fermata.
	Se il motore è fuori delle posizioni, marcia alla posizione di base preselezionata.
242 = 5	Ago alla posizione 2
	Se il motore è fuori della posizione 2, marcia alla posizione 2 dopo aver premuto il pulsante.
242 = 6	Blocco della marcia funziona con contatto aperto
	Aprendo l'interruttore il motore si ferma nella posizione di base preselezionata.
242 = 7	Blocco della marcia funziona con contatto chiuso
	Chiudendo l'interruttore il motore si ferma nella posizione di base preselezionata.
242 = 8	Blocco della marcia funziona con contatto aperto (non posizionato)
	Aprendo l'interruttore il motore si ferma subito non posizionato.
242 = 9	Blocco della marcia funziona con contatto chiuso (non posizionato)
	Chiudendo l'interruttore il motore si ferma subito non posizionato.
242 = 10	Marcia a velocità automatica (n10)
	Premendo il pulsante, il motore marcia a velocità automatica. Il pedale non viene usato.
242 = 11	Marcia a velocità limitata (n10)
	Premendo il pulsante, il motore marcia a velocità limitata. Azionare il pedale in avanti.
242 = 12	Sollevamento del piedino pressore con il pedale in posizione 0

## 7.9 Variazioni funzionali dell'entrata sulla presa B3/1

Funzione	Parametro
Selezione della funzione d'entrata sulla presa B3/1	240

Se la funzione prestabilita all'entrata della presa B3/1 non viene usata, si può selezionare un'altra funzione con il parametro 240.

Le seguenti funzioni d'entrata sono possibili:

240 = 0 Funzione d'entrata bloccata 240 = 1...12 Tutte le altre funzioni d'entrata sono identiche, como descritto per il parametro 242

#### 7.10 Attuatore

Tramite l'attuatore collegato al pedale vengono impostati gli ordini per il decorso della cucitura. Invece dell'attuatore incorporato si può anche collegare altri attuatori esterni all'innesto a spina B80.

#### Tabella: Codifica dei gradini del pedale

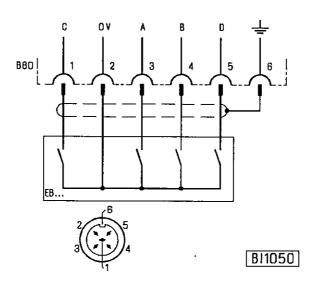
Gradino del pedale:	D	С	В	A	
-2 -1 0 ½ 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11	H H H H H H H L L L L L L L L L	***************************************	L H H L L L K K K H L L L L H H		Pedale comp Pedale legg Pedale nell Pedale legg Gradino di

```
Pedale completamente all'indietro
Pedale leggermente all'indietro
Pedale nella posizione 0
Pedale leggermente in avanti
Gradino di velocità 1

Gradino di velocità 12
(Pedale completamente in avanti)

(p.es. inizio della fine cucitura)
(p.es. sollevamento del piedino pressore)
(p.es. abbassamanto del piedino pressore)
(n1)

(n2)
```



EB... - Attuatore

Funzione	Parametro
Graduazione dei gradini di velocità	119

Si può variare la caratteristica del pedale (variazione della velocità da un gradino all'altro) tramite questo parametro.

Linee caratteristiche possibili:

- lineare
- progressivo
- fortemente progressivo

## 8. Test dei segnali

Funzioni	Parametro
Test delle entrate e delle uscite	173

Test funzionale delle entrate esterne e delle uscite di potenza del transistore e dei componenti regolabili collegati (p.es. magneti e valvole elettromagnetiche).

#### Test delle uscite:

- Richiamare il parametro 173.
- Selezionare l'uscita desiderata mediante i pulsanti +/-.
- Azionare l'uscita desiderata mediante il pulsante >>.

Pulsante	Coordinazione delle uscite
ON/OFF 001 002 003 004 005	Test delle entrate Uscita M1/motore in marcia/ tagliafilo/Varioreset Uscita M2 libera libera Sollevamento del piedino pressore/scartafilo

#### Test delle entrate:

- Premere il pulsante (-) parecchie volte fino a che viene visualizzato "OFF" oppure "ON" sul pannello di comando.
- L'azionamento dei pulsanti o degli interruttori esterni è visualizzato con ON/OFF alternativamente.
- Parecchi interruttori non devono essere fermati allo stesso tempo.

## 9. Visualizzazione d'errori

## Informazioni generali

Display	Significato
Info A1	Pedale non è nella posizione O nell'inserire la macchina
Info A2	Blocco della marcia

## Programmare funzioni e valori (parametri)

Display	Significato
Info F1	Impostazione del numero di codice o di parametro scorretto

## Stato grave

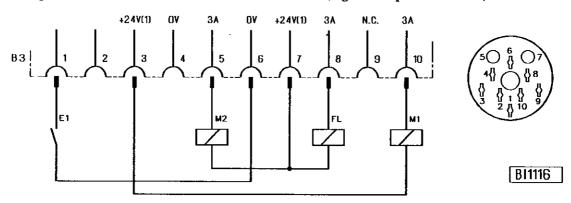
Display	Significato
Info E1	Posizionatore non collegato o difettoso
Info E2	Tensione di rete troppo bassa oppure tempo fra rete disinserita e rete inserita troppo breve
Info E3	Macchina blocca oppure non raggiunge la velocità desiderata
Info E4	Messa a terra deficiente o contatto difettoso al livello del pannello comandi

## Avaria del hardware

Display	Significato
Info H2	Processore disturbato

## 10. Schemi di collegamenti

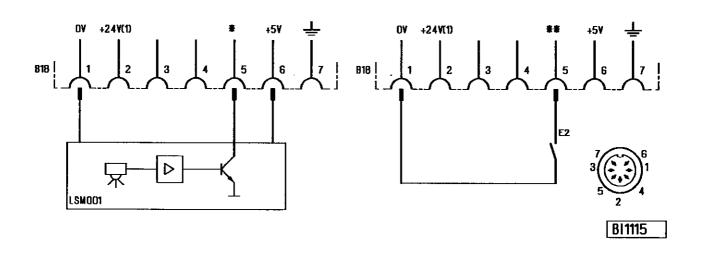
Utilizzando il pannello di comando senza conduttore adattatore (tagliafilo a punto catenella)





### **Attenzione!**

Nel collegare le uscite far sì che la potenza totale d'una carica continua non sia superiore a 96VA!



M1 - Tagliafilo a punto catenella (filo superiore) M2 - Tagliafilo a punto catenella (filo inferiore)

FL - Sollevamento piedino pressore

**E**1 - Parametro 240 = 0Funzione d'entrata è disinsecrita

> - Parametro 240 = 1...12 = >Diverse funzioni d'entrata sono possibili

sulla presa B3/1

## Nel momento della consegna la regolazione del parametro 240 = 1 (ago alto/basso)

- Parametro 242 = 0Comando fotocellula è selezionato (riconosciuto se commutato a 0V)

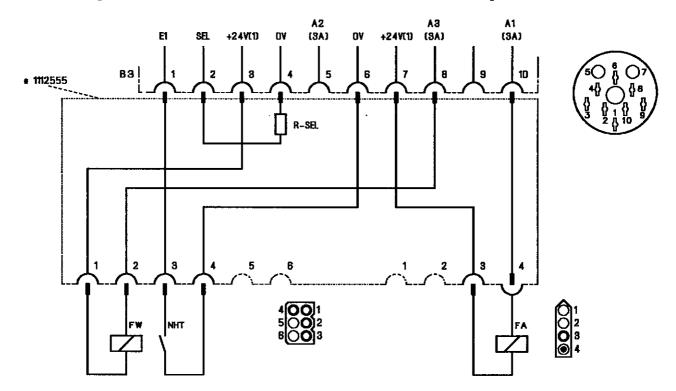
- Parametro 242 = 1...12 = >Diverse funzioni d'entrata sono possibili

sulla presa B18/5

LSM001 - Modulo fotocellula a riflessione

<sup>1)</sup> Tensione normale 24V, tensione a vuoto max. 36V

## Utilizzando il pannello di comando con conduttore adattatore 1112555 (sostitutivo per 6B30B)



B11113



#### **Attenzionel**

Nel collegare le uscite far sì che la potenza totale d'una carica continua non sia superiore a 96VA!

FA - Tagliafilo FW - Scartafilo

R-SEL - Resistenza selezione 22K

NHT (E1) - Parametro 240 = 0 => Funzione d'entrata è disinseerita

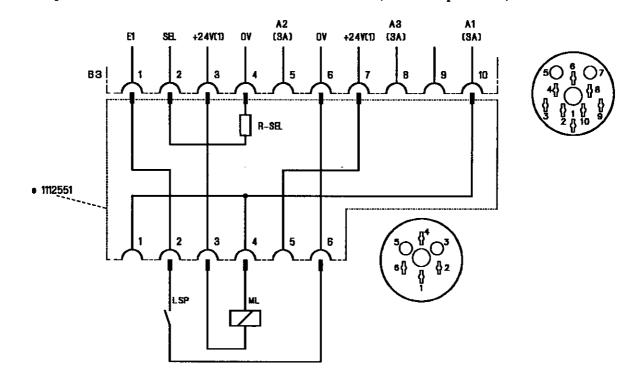
- Parametro 240 = 1...12 => Diverse funzioni d'entrata sono possibili

sulla presa B3/1

Nel momento della consegna la regolazione del parametro 240 = 1 (ago alto/basso)

1) Tensione normale 24V, tensione a vuoto max. 36V

Utilizzando il pannello di comando con conduttore adattatore 1112551 (sostitutivo per 9B30A)



B11111



I

## Attenzione!

Nel collegare le uscite far sì che la potenza totale d'una carica continua non sia superiore a 96VA!

ML

- Motore in marcia

**R-SEL** 

- Resistenza selezione 10K

LSP (E1)

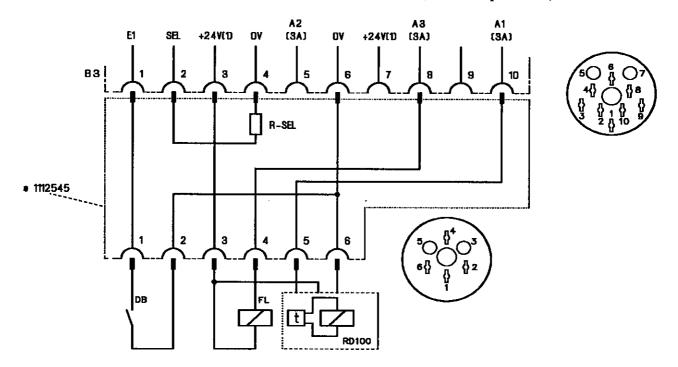
- Parametro 240 = 0 => Funzione d'entrata è disinseerita
- Parametro 240 = 1...12 => Diverse funzioni d'entrata sono possibili

sulla presa B3/1

Nel momento della consegna la regolazione del parametro 240 = 6 (bocco della marcia funziona con contatto d'apertura)

<sup>1)</sup> Tensione normale 24V, tensione a vuoto max. 36V

## Utilizzando il pannello di comando con conduttore adattatore 1112545 (sostitutivo per 3A31E)



BI1112



#### **Attenzione!**

Nel collegare le uscite far sì che la potenza totale d'una carica continua non sia superiore a 96VA!

FL

- Sollevamento piedino pressore

**RD100** 

- Segnale per Varioreset

R-SEL

- Resistenza selezione 6K8

DB (E1)

- Parametro 240 = 0 => Funzione d'entrata è disinseerita

- Parametro 240 = 1...12 => Diverse funzioni d'entrata sono possibili

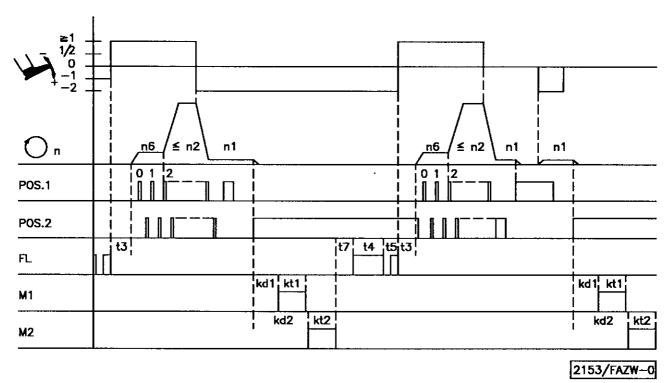
sulla presa B3/1

Nel momento della consegna la regolazione del parametro 240 = 13 (marcia a velocità limitata n10)

<sup>1)</sup> Tensione normale 24V, tensione a vuoto max. 36V

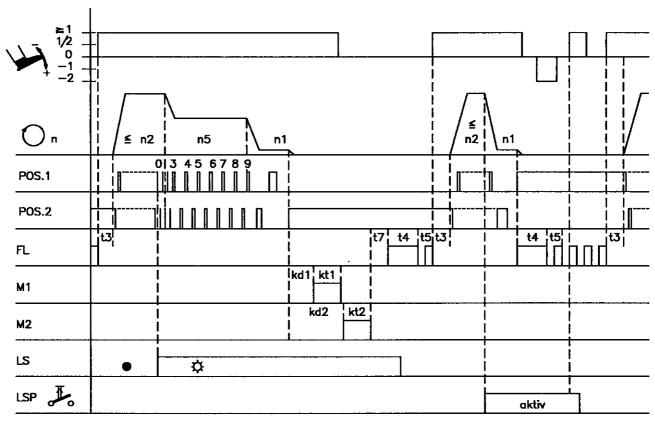
## 11. Diagrammi delle funzioni

# 11.1 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia (senza conduttore adattatore)



Abbreviazione	Funzione	Parametro	Pulsante Pannello di comando
	Partenza lenta "Softstart" inserita Led 1 inserito Taglio del filo inserito Led 3 inserito		Pulsante S2 Pulsante S3
n1 n2 n6	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità della partenza lenta "Softstart"	110 111 115	
t3 t4 t5 t7 kd1 kt1 kd2 kt2	Ritardo della partenza della macchina dopo il sollevamento piedino pressore Azionamento completo del sollevamento piedino pressore Forza di tenuta del sollevamento piedino pressore Ritardo dalla fine del tagliafilo al sollevamento piedino pressore Tempo di ritardo per M1 Tempo d'inserimento per M1 Tempo di ritardo per M2 Tempo d'inserimento per M2	202 203 204 286 280 281 282 283	

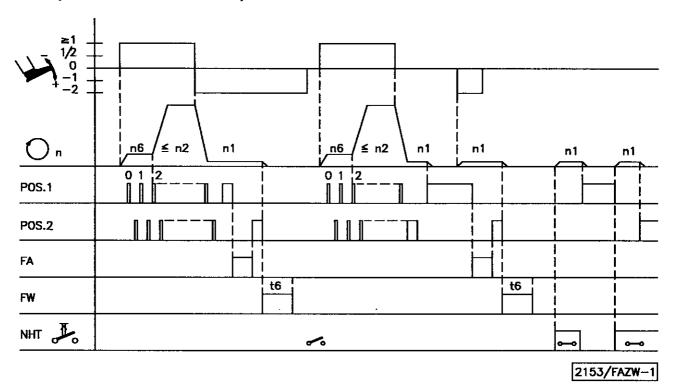
## 11.2 Riconoscimento per fotocellula (senza conduttore adattatore)



2153/ENDELS-0

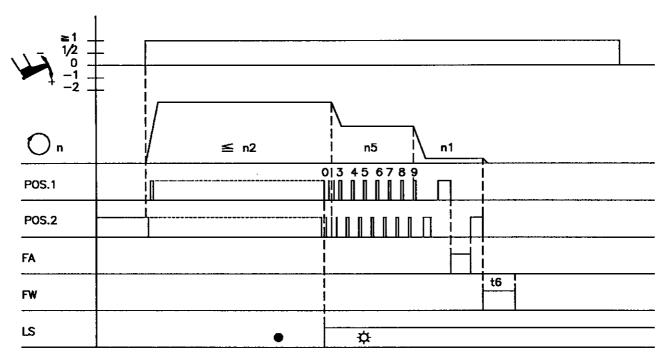
Abbreviazione	Funzione	Parametro	Pulsante Pannello di comando
	Fotocellula inserita Taglio del filo inserito Led 3 inserito	009	Pulsante S3
n1 n2 n5	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità dopo riconoscimento per fotocellula	110 111 114	
t3 t4 t5 t7 kd1 kt1 kd2 kt2	Ritardo della partenza della macchina dopo il sollevamento piedino pressore Azionamento completo del sollevamento piedino pressore Forza di tenuta del sollevamento piedino pressore Ritardo dalla fine del tagliafilo al sollevamento piedino pressore Tempo di ritardo per M1 Tempo d'inserimento per M1 Tempo di ritardo per M2 Tempo d'inserimento per M2	202 203 204 286 280 281 282 283	

# 11.3 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia (con adattatore 1112555)



Abbreviazione	Funzione		Parametro	Pulsante Pannello di comando
	Partenza lenta "Softstart" inserita Taglio del filo inserito	Led 1 inserito Led 3 inserito		Pulsante S2 Pulsante S3
n1 n2 n6	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità della partenza lenta "Softstart"		110 111 115	
t6	Tempo d'inserimento dello scartafilo		205	

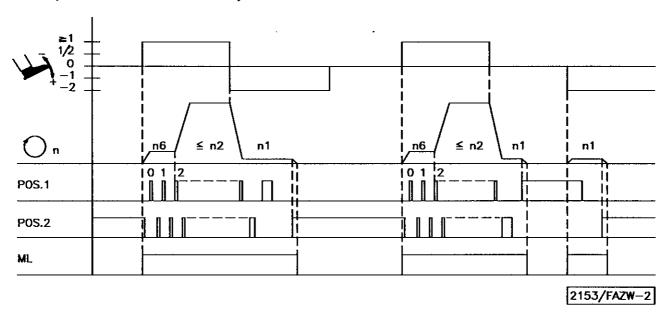
## 11.4 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112555)



2153/ENDELS-1

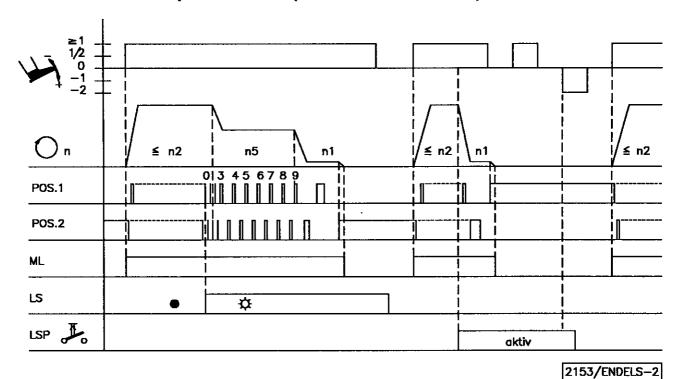
Abbreviazione	Funzione		Parametro	Pulsante Pannello di comando
	Fotocellula inserita Taglio del filo inserito	Led 3 inserito	009	Pulsante S3
n1 n2 n5	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità dopo riconoscimento per fotocellula		110 111 114	
t6	Tempo d'inserimento dello scartafilo		205	

# 11.5 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia (con adattatore 1112551)

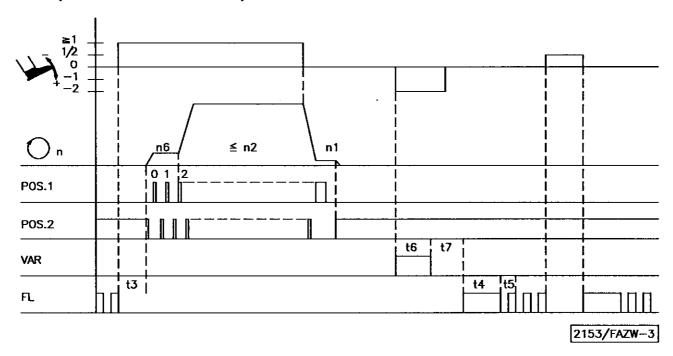


Abbreviazione Funzione		Parametro	Pulsante Pannello di comando	
	Partenza lenta "Softstart" inserita	Led 1 inserito		Pulsante S2
n1 n2 n6	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità della partenza lenta "Softstart"		110 111 115	14

## 11.6 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112551)

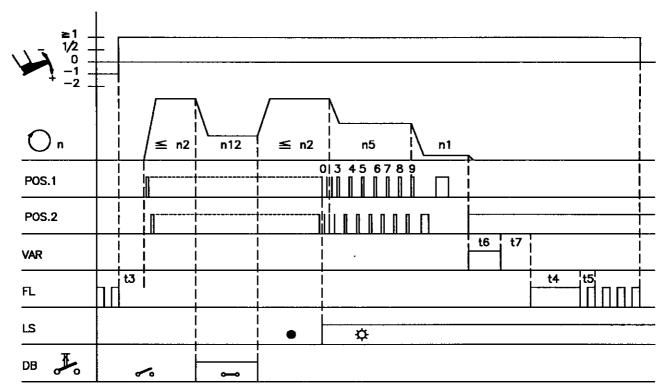


# 11.7 Taglio a partire dalla marcia piena e dalla fermata intermedia (con adattatore 1112545)



Abbreviazione	e Funzione		Pulsante Pannello di comando
	Partenza lenta "Softstart" inserita Led 1 inserito		Pulsante S2
n1 n2 n6	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità della partenza lenta "Softstart"	110 111 115	
t3 t4 t5 t6	Ritardo della partenza della macchina dopo il sollevamento piedino pressore Azionamento completo del sollevamento piedino pressore Forza di tenuta del sollevamento piedino pressore Tempo d'inserimento Varioreset Ritardo dopo Varioreset fino al sollevamento piedino pressore	202 203 204 205 206	

## 11.8 Riconoscimento per fotocellula (con adattatore 1112545)



2153/ENDELS-3

Abbreviazione	Funzione	Parametro	Pulsante Pannello di comando
	Fotocellula inserita	009	
n1 n2 n5	Velocità di posizionamento Velocità massima Velocità dopo riconoscimento per fotocellula	110 111 114	
t3 t4 t5 t6	Ritardo della partenza della macchina dopo il sollevamento piedino pressore Azionamento completo del sollevamento piedino pressore Forza di tenuta del sollevamento piedino pressore Tempo d'inserimento Varioreset Ritardo dopo Varioreset fino al sollevamento piedino pressore	202 203 204 205 206	

## 12. Lista dei parametri

## 12.1 LIVELLO PER L'OPERATORE

Parametro	Denominazione	Unità	max	min	Preset	Ind. Prg. No.
004	Punti di compensazione per fotocellula		254	0	7	Α
005	Numero dei punti del filtro della fotocellula per la magliera		254	0	0	А
009	Fotocellula	ON/OFF			OFF	A

## **12.2 LIVELLO PER IL TECNICO**

## No. di codice 190 utilizzando il pannello di comando

Param	etro	Denominazione	Unită	max	min	Preset	Ind. Prg. No.
Gru	po 0	Punti/Conteggi					
100		Numero di punti della partenza lenta "Softstart"		254	0	2	A
Grup	po 1	Velocità	·				
110	n1	Velocità di posizionamanto	n/min	390 *)	70	180	A
111	n2	Limite superiore dell'ambito di regolazione della velocità massima	n/min	9900*)	п2_	3000	A
114	n5	Velocità dopo riconoscimento per fotocellula	n/min	9900*)	200	1500	A
115	n6	Velocità della partenza lenta "Softstart"	n/min	1500*)	70	400	Α
117	n10	Velocità limitata e/o automatica dei piedini	n/min	9900*)	200	2000	А
119		Graduazione dei gradini di velocità  1 = lineare 2 = leggermente progressivo 3 = fortemente progressivo		3	1	2	A
Grup	po 2	Velocità	•				
121		Limite inferiore dell'ambito di regolazione della velocità massima	n/min	n2- *)	400	400	А

<sup>\*)</sup> Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre nel pannello di comando il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

## **LIVELLO PER IL TECNICO continuazione**

## No. di codice 190 utilizzando il pannello di comando

Parametro	Denominazione	Unità	max	min	Preset	Ind. Prg. No.
Gruppo 3	Funzioni di commutazione					
132	Blocco della marcia con fotocellula "scoperta"	ON/OFF			OFF	А
Gruppo 4	Funzioni di commutazione					
142	Stato di velocità per la cucitura libera e la cucitura con fotocellula 0 = velocità controllabile col pedale fino alla velocità massima regolata (parametro 111) 1 = velocità fissa (parametro 117), il pedale non influisce (macchina si ferma riportando il pedale alla posizione di base) 2 = velocità limitata controllabile col pedale fino alla limitazione regolata (parametro 117) 3 = con velocità fissa, (parametro 117) può essere interrotta con il pedale in posizione -2 (funzione solo se parametro 009 = 0N e 242 = 0)		3	0	0	A
Gruppo 5	Funzioni di tempo					
153	Forza di frenatura a macchina ferma	ms	50	0	0	A
Gruppo 7	Funzioni di servizio					
172	Visualizzazione del segnale dalla posizione 1 a 1A (led 7 sotto il pulsante >> s'illumina) oppure dalla posizione 2 a 2A (led 8 sotto il pulsante >> s'illumina)					A
173	Controllo delle entrate ed uscite  OFF/ON = Test delle entrate  o01 = Uscita M1/motore in marcia/	e/				A

## **12.3 LIVELLO PER IL FORNITORE**

No. di codice 311 utilizzando il pannello di comando

Parametr	0	Denominazione	Unitā	max	min	Preset	Ind. Prg. No.
Gruppo	0	Funzioni di tempo					
201	t2	Ritardo dell'inserimento del sollevamento piedino pressore azionando il pedale metà all'indietro	ms	990	20	80	A
202	t3	Ritardo della partenza della macchina dopo il sollevamento del piedino pressore	ms	990	0	80	A
203	t4	Tempo dell'azionamento completo del sollevamento piedino pressore	ms	990	0	400	А
204	t5	Forza di tenuta per il sollevamento del piedino pressore Gradini 17 Gradino 1 = 12.5% Gradino 7 = 87.5%		7	1	3	A
		Gradino 1 = poca forza di tenuta Gradino 7 = grande forza di tenuta					
205	t6	Tempo d'inserimento dello scartafilo e/o del Varioreset	ms	990	0	120	A
206	t7	Ritardo dopo il segnale del Varioreset fino al sollevamento piedino pressore	ms	990	0	80	A
207		Effetto di frenaggio con velocità ≤ 800 π/min		255	1	40	A
208		Effetto di frenaggio in caso di cambiamento del valore dovuto ≥ 5 gradini		255	1	80	A
Gruppo	2	Velocità					
220		Capacità di accelerazione del comando a motore elettrico		255	1	80	А
221		Soglia di velocità (differenza dalla velocità di posizionamento)		990 *)	0	100	Α
222		Tempo d'attesa della soglia di velocità	ms	990	0	140	А
Gruppo	3	Funzioni di commutazione	•				
231		Esecuzione dei punti regolati dopo l'inserimento della rete a velocità di posizionamento		3	0	0	A

<sup>\*)</sup> Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre nel pannello di comando il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

## LIVELLO PER IL FORNITORE continuazione

## No. di codice 311 utilizzando il pannello di comando

Parametro	Denominazione	Unità	max	min	Preset	Ind. Prg. No.
Gruppo 4	Funzioni di commutazione					
240	Selezione della funzione d'entrata sulla presa B3/1  0 = Entrata bloccata  1 = Ago alto/basso  2 = Ago alto  3 = Punto singolo (punto d'imbastitura)  4 = Punto completo  5 = Ago alla posizione 2  6 = Blocco della marcia funziona con contatto aperto  7 = Blocco della marcia funziona con contatto chiuso  8 = Blocco della marcia (non posizionato) funziona con contatto aperto  9 = Blocco della marcia (non posizionato) funziona con contatto chiuso  10 = Velocità automatica senza pedale (n10)  11 = Velocità limitata con pedale (n10)  12 = Sollevamento piedino pressore con pedale in pos. 0		14	0	1	A
242	Selezione della funzione d'entrata sulla presa B18/5  0 = Funzione della fotocellula se 009 = 0N  1 = Ago alto/basso  2 = Ago alto  3 = Punto singolo (punto d'imbastitura)  4 = Punto completo  5 = Ago alla posizione 2  6 = Blocco della marcia funziona con contatto aperto  7 = Blocco della marcia funziona con contatto chiuso  8 = Blocco della marcia (non posizionato) funziona con contatto aperto  9 = Blocco della marcia (non posizionato) funziona con contatto chiuso  10 = Velocità automatica senza pedale (n10)  11 = Velocità limitata con pedale (n10)  12 = Sollevamento piedino pressore con pedale in pos. 0		14		0	A

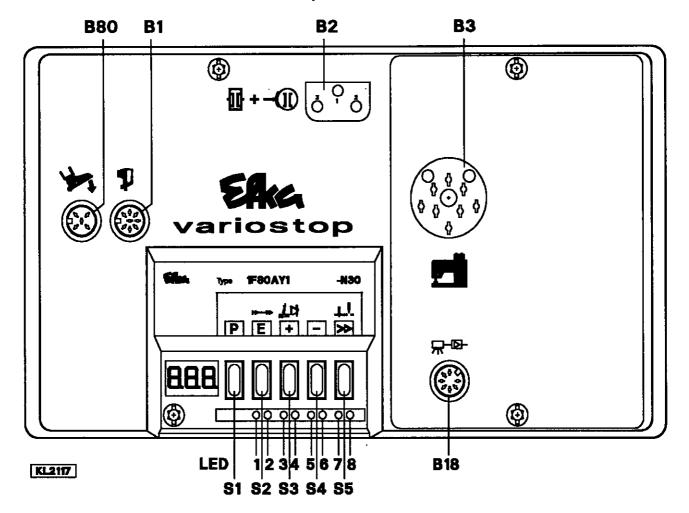
## **LIVELLO PER IL FORNITORE continuazione**

No. di codice 311 utilizzando il pannello di comando

Param	etro	Denominazione	Unità	max		min	Preset	Ind. Prg. No.
Grup	ppo 8	Funzioni di tempo per punto catenella						
280	kd1	Tempo di ritardo uscita Ml		2550	*)	0	0	А
281	kt1	Tempo d'inserimento uscita M1		2550	*)	0	110	Α
282	kd2	Tempo di ritardo uscita M2		2550	*)	0	130	А
283	kt2	Tempo d'inserimento uscita M2		2550	*)	0	110	Α
286	t7	Tempo di ritardo fino all'inserimento del piedino pressore		2550	*)	0	80	A

<sup>\*)</sup> Nel programmare i valori di parametro con 4 cifre nel pannello di comando il valore visualizzato con 3 cifre deve essere moltiplicato per 10.

## 13. Elementi di comando ed innesti a spina



81 - Posizionatore

B2 - Frizione/freno del motore

83 - Macchina

B18 - Modulo fotocellulaB80 - Attuatore esterno

S1..S5 - Pulsanti per la programmazione e la selezione delle funzioni

LED 1..8 - Visualizzazione delle funzioni inserite

## Efka

## FRANKL & KIRCHNER GMBH & CO KG

SCHEFFELSTRASSE 73 - 68723 SCHWETZINGEN TEL.: (06202)2020 - TELEFAX: (06202)202115 - TELEX: 466314

## Efka

#### OF AMERICA INC.

3715 NORTHCREST ROAD - SUITE 10 - ATLANTA - GEORGIA 30340 PHONE: (404)457-7006 - TELEFAX: (404)458-3899 - TELEX: EFKA AMERICA 804494

## Efka

#### ELECTRONIC MOTORS SINGAPORE PTE. LTD.

67, AYER RAJAH CRESCENT 05-03 - SINGAPORE 0513 PHONE: 7772459 or 7789836 - TELEFAX: 7771048

1(1)-200995-A(404164IT)